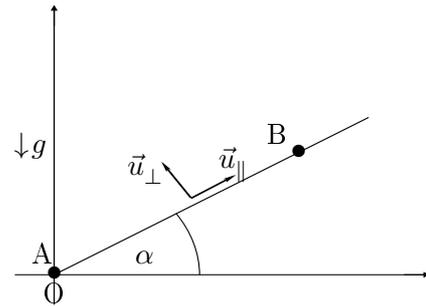


Contrôle Continu de Mécanique n°3

(Calculatrices et portables non autorisés, documents non autorisés)
(Tout résultat non justifié sera considéré comme inexistant)

Exercice 1 (Collision de deux particules)

Deux particules, assimilées à deux points matériels A et B, se déplacent dans un plan le long d'une droite (AB) dans des directions opposées. L'inclinaison de cette droite par rapport à l'horizontale est d'un angle α . On note $(\vec{u}_{\parallel}, \vec{u}_{\perp})$ une base orthonormée du plan où \vec{u}_{\parallel} est un vecteur unitaire de la droite (AB). On introduit la coordonnée s le long de la pente (direction \vec{u}_{\parallel}) en la comptant à partir de l'origine O. Le point matériel A de masse m_A se trouve à l'instant $t=0$ à l'origine ($s_A(t=0) = 0$) et se déplace avec une vitesse initiale v_0 vers le haut de la pente, alors que le point matériel B de masse m_B se trouve au même instant à une distance $D_0 = \overline{AB} = s_B(t=0)$ du point A (voir figure ci-contre). La vitesse initiale du point B est nulle. Les deux particules sont soumises à la force de pesanteur. Les forces de frottement sont à négliger.



- 1) Écrire la relation fondamentale de la dynamique et la projeter selon les directions \vec{u}_{\parallel} et \vec{u}_{\perp} pour déterminer les accélérations des deux points matériels A et B le long de la pente. En déduire la position de deux points matériels en donnant $s_A(t)$ et $s_B(t)$.
- 2) Déterminer l'instant t_c où les deux particules entrent en collision. À quelle distance D_c de l'origine O a lieu la collision ? Quelles sont les vitesses $v_A(t_c)$ et $v_B(t_c)$?

La collision entre les deux particules est parfaitement inélastique de telle façon qu'après le choc elles restent collées l'une à l'autre.

- 3) Déterminer la vitesse \vec{v}' des particules directement après la collision ?
- 4) Calculer l'énergie cinétique totale E_{cin} directement avant le choc, ainsi que l'énergie cinétique E'_{cin} directement après le choc. Y a-t-il perte d'énergie cinétique ? Pourquoi ?
- 5) Reprendre les questions 1 à 3 en donnant des valeurs numériques aux différentes quantités. On prendra : $m_A = m_B = 20 \text{ g}$, $v_0 = v_A(t=0) = 10 \text{ m/s}$, $D_0 = s_B(t=0) = 10 \text{ m}$, $\alpha = 30^\circ$. Pour simplifier le calcul on prendra $g = 10 \text{ m/s}^2$.

Exercice 2 (Système de deux particules)

Dans un référentiel galiléen \mathcal{R} , muni d'un repère de centre O, on considère un système isolé constitué de deux particules, respectivement de masses m_1 et m_2 , de vecteurs position \vec{r}_1 et \vec{r}_2 et de vitesses constantes \vec{v}_1 et \vec{v}_2 . On note $M = m_1 + m_2$ la masse totale du système.

- 1) Rappeler l'expression du vecteur position $\vec{R} = \overrightarrow{OG}$, G désignant le centre de masse du système de deux particules.
- 2) Exprimer \vec{v}_G , la vitesse du centre de masse, en fonction de \vec{v}_1 et \vec{v}_2 et des masses m_1 et m_2 .

3) Définir le référentiel \mathcal{R}^* du centre de masse. Est-il galiléen ?

On définit une particule fictive (ou relative) par son vecteur position $\vec{r} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2$ et par sa masse (masse réduite) $\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$.

4) Calculer la vitesse \vec{v}_r de cette particule fictive en fonction de \vec{v}_1 et \vec{v}_2 .

5) Exprimer \vec{r}_1 et \vec{r}_2 en fonction de \vec{R} et \vec{r} .

6) Démontrer que l'énergie cinétique totale peut s'exprimer sous la forme $E_{\text{cin}} = \frac{M}{2} \vec{v}_G^2 + \frac{\mu}{2} \vec{v}_r^2$.

7) En déduire E_{cin}^* , l'énergie cinétique dans le référentiel du centre de masse.

8) Démontrer que le moment cinétique totale par rapport à O, \vec{L}_O , s'exprime sous la forme $\vec{L}_O = (\vec{R} \wedge \vec{P}) + \mu (\vec{r} \wedge \vec{v}_r)$ où \vec{P} est la quantité de mouvement totale du système des deux particules.

9) En déduire \vec{L}^* , le moment cinétique dans le référentiel \mathcal{R}^* du centre de masse.

Exercice 3 (Trajectoire elliptique)

Dans un référentiel galiléen muni du repère cartésien (O, $\vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z$) une particule M de masse m assimilable à un point matériel se déplace le long d'une trajectoire telle qu'à chaque instant son vecteur position $\vec{r}(t) = \overrightarrow{OM}(t)$ vérifie :

$$\vec{r}(t) = A \cos(\omega t) \vec{u}_x + B \sin(\omega t) \vec{u}_y$$

avec des demi-axes $A, B > 0$ et la fréquence angulaire $\omega > 0$ qui sont tous constants. On introduit également la base locale $\{\vec{u}_r, \vec{u}_\varphi, \vec{u}_z\}$ telle que $\vec{r} = r \vec{u}_r$.

1) Calculer la vitesse \vec{v} et l'accélération \vec{a} du point M dans la base cartésienne puis dans la base locale.

2) Déterminer la force qui agit sur la particule.

3) Justifier que cette force dérive d'une énergie potentielle $E_p(r)$, où $r = \|\overrightarrow{OM}(t)\|$, et déterminer l'expression de $E_p(r)$.

4) Déterminer l'énergie cinétique de la particule.

5) Montrer (sans calcul) que l'énergie mécanique de la particule est une constante du mouvement.

6) Calculer \vec{L}_O le moment cinétique de la particule par rapport au point O et démontrer qu'il représente une constante du mouvement.

Les questions 7 et 8 de cet exercice sont en "bonus".

7) En se servant de l'écriture des différentes quantités dans la base locale, montrer que l'énergie mécanique E_m de la particule peut se mettre sous la forme

$$E_m = \frac{m}{2} \dot{r}^2 + V_{\text{eff}}(r)$$

où $V_{\text{eff}}(r)$ est une fonction que l'on précisera.

8) Sur un graphique qui montre la variation de V_{eff} en fonction de la variable radiale r , positionner l'énergie mécanique de la particule afin d'obtenir une trajectoire elliptique.